eNet actionneur volet roulant 1 voie, modulaire
Réf. ZidaTech : 500.600.085

Instructions d'utilisation

1 Consignes de sécurité

Le montage et le raccordement d'appareillages électriques doivent être réservés à des électriciens spécialisés.

Risques de blessures, d'incendies ou de dégâts matériels. Lire en intégralité la notice et la respecter.

Risque d'électrocution. Déconnecter toujours l'alimentation secteur avant d'intervenir sur l'appareil ou sur la charge. Couper en particulier tous les disjoncteurs qui fournissent des tensions dangereuses à l'appareillage ou à la charge.

Risque d'électrocution. Respecter les prescriptions et les normes en vigueur pour les circuits électriques TBTS lors de l'installation et la pose des câbles.

Si plusieurs moteurs doivent être raccordés en parallèle sur une sortie, respecter impérativement les indications du fabricant et, le cas échéant, utiliser un relais d'isolation. Les moteurs risquent d'être endommagés.

Risque de blessures. Utiliser l'appareillage uniquement pour la commande de moteurs de stores, de volets roulants ou de marquises. Ne raccorder aucune autre charge.

Utiliser uniquement des moteurs de stores avec des interrupteurs de fin de course mécaniques ou électroniques. Vérifier le bon ajustage de l'interrupteur de fin de course. Respecter les indications du fabricant du moteur. Le dispositif peut être endommagé.

Risque d'incendie ! Fonctionnement exclusivement avec les tensions d'alimentation mentionnées sous Accessoires.

Ces instructions font partie intégrante du produit et doivent être conservées chez l'utilisateur final.

2 Conception de l'appareillage

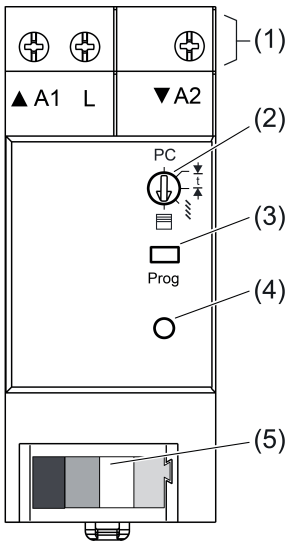


Figure 1: Conception de l'appareillage

(1) Bornes de raccordement
(2) Sélecteur de modes de fonctionnement
(3) Touche **Prog**

(4) LED d'état
(5) Raccord du câble de bus

3 Fonctionnement

Usage conforme

- Commutation de suspensions à entraînement électrique, comme les stores, volets roulants et marquises
- Commande avec émetteurs radio eNet adaptés
- Fonctionnement avec unité d'alimentation REG et module de réception REG ou serveur eNet (voir Accessoires)
- Intégration dans le distributeur monté sur profilé chapeau selon EN 60715

Caractéristiques produits

- Sélecteur de modes de fonctionnement pour la commutation d'actionneur de store, d'actionneur de volets roulants ou le paramétrage via le serveur eNet
- Positionnement de stores et lamelles par appel d'ambiances lumineuses
- Position pour la protection solaire et le crépuscule enregistrables
- Retour d'infos d'état sur l'émetteur radio
- Sortie commutable avec la touche **Prog**
- Durée de déplacement de la suspension enregistrable
- Durée de changement de sens des lamelles enregistrable
- Tension de tissu pour les marquises
- Affichage d'état par LED

Réglable avec le serveur eNet :

- Durée de changement de sens
- Sens de fonctionnement réversible
- Blocage de commande
- Position pour la protection solaire, le crépuscule, la protection anti-enfermement et l'alarme de vent

Fonctions supplémentaires avec serveur eNet :

- transmission radio totalement cryptée (AES-CCM) à partir du logiciel du serveur eNet version 2.0
- Mise à jour du logiciel de l'appareil
- Lire la mémoire d'erreur

Comportement en cas de défaillance et de retour de la tension de bus

L'actionneur est désactivé en cas de défaillance de la tension de bus. Le serveur eNet permet de paramétrer le comportement après retour de la tension de bus.
Réglage d'usine : aucune action.

4 Utilisation

En cas de fonctionnement avec le serveur eNet, la commande et la signalisation peuvent différer de ce qui est indiqué ici.

Commande avec radio adaptés

La commande s'effectue avec des émetteurs radio, respecter les instructions concernant ces émetteurs.

Commande avec touche Prog

- Appuyer brièvement sur la touche **Prog**.

  Une suspension en mouvement s'arrête et une suspension à l'arrêt est commandée brièvement, par ex. pour le changement de sens des lamelles.

  Une nouvelle pression sur la touche modifie le sens de commande.
- Appuyer sur la touche **Prog** pendant plus d'une seconde mais pendant moins de quatre secondes.

  Le moteur se déplace sur la position de fin de course.

  Une nouvelle pression sur la touche modifie le sens de commande.

LED d'état allumée : sortie activée.
LED d'état éteinte : sortie désactivée.

5 Informations destinées aux électriciens

5.1 Montage et branchement électrique

DANGER!
Risque de choc électrique au contact des pièces conductrices.
Un choc électrique peut entraîner la mort.
Couper l'appareil avant tous travaux et recouvrir les pièces conductrices avoisinantes !

Montage de l'appareil

- Monter l'appareil sur le rail DIN. Les bornes de sortie doivent être placées en haut.

Raccorder le câble de bus.

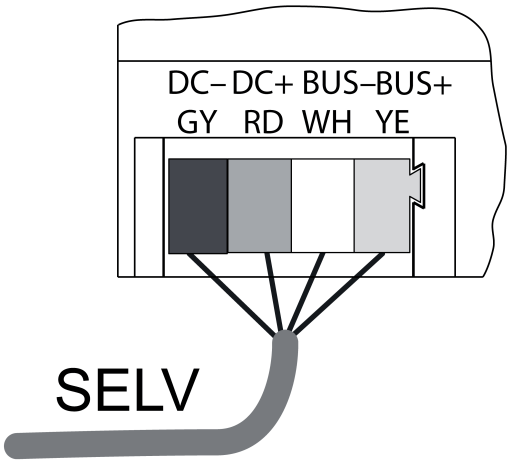


Figure 2: Schéma de raccordement du câble de bus

Marquage / couleur	Raccord
DC– / **GY** gris foncé	Tension d'alimentation –
DC+ / **RD** rouge	Tension d'alimentation +
Bus– / **WH** blanc	Câble de données –
Bus+ / **YE** jaune	Câble de données +

Utiliser par ex. J-Y(St)Y 2x2x0,8 comme câble de bus.

- Raccorder l'appareil avec câble de bus (figure 2) au module récepteur REG et à l'alimentation en tension (voir Notices du module récepteur REG et tension d'alimentation).

Raccordement des charges

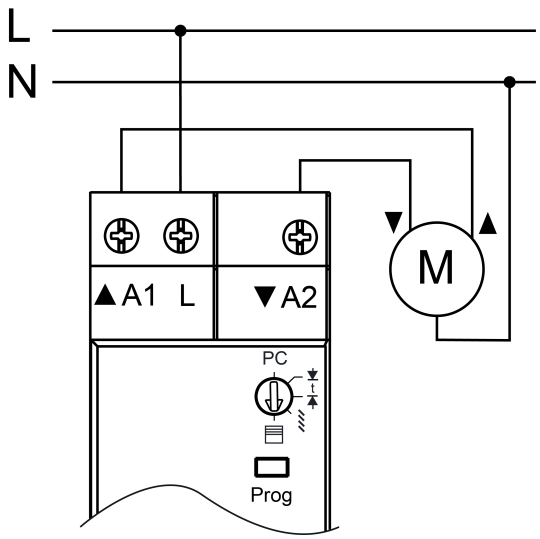


Figure 3: Exemple de raccordement

- Raccorder la charge selon l'exemple de raccordement (figure 3).

Régler le mode de service

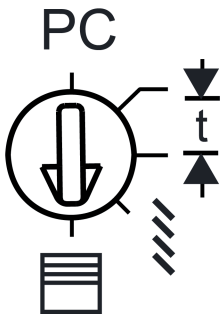


Figure 4: Sélecteur de modes de fonctionnement

Position du sélecteur	Fonctionnement
PC	Mode de service et paramètres réglés avec le serveur eNet)*
t	Mise en service - définir la durée de déplacement
t	Mise en service - définir la durée de déplacement des lamelles
	Mode de service Store
	Mode de service volets roulants, marquise

*) Si le sélecteur de modes de fonctionnement est commuté de la position **PC** dans un autre mode de service, les paramètres sont définis sur les réglages d'usine. Les réglages réalisés avec le serveur eNet sont perdus.

La tension secteur est désactivée.

- Régler le sélecteur de modes de fonctionnement

5.2 Mise en service

DANGER!

Risque de choc électrique au contact des pièces conductrices.

Un choc électrique peut entraîner la mort.

Pendant la mise en service, recouvrir les pièces conductrices de courant sur les émetteurs et actionneurs radio et à proximité.

Alternativement, l'actionneur peut également être utilisé avec le serveur eNet pour la mise en service décrite ici.

La condition préalable pour les déplacements de scènes et de positions est l'enregistrement des durées de déplacement de la suspension raccordée dans l'actionneur.

Enregistrement de la durée de déplacement de la suspension pour les volets roulants

Le sélecteur de modes de fonctionnement (figure 4) est en position store ⧛ ou volets roulants ▤.

- Tourner le sélecteur de modes de fonctionnement (2) dans la position ⤒ **t**, jusqu'à ce que la suspension atteigne la position de fin de course supérieure.
- Tourner le sélecteur de modes de fonctionnement dans la position ⤓**t**.

  La suspension se déplace vers le bas.
- Lorsque la position de fin de course inférieure est atteinte, tourner le sélecteur de modes de fonctionnement dans la position ▤.

  La durée de déplacement est enregistrée et la suspension se déplace dans la position de fin de course supérieure.

Enregistrement de la durée de déplacement de la suspension pour les stores

Le sélecteur de modes de fonctionnement (figure 4) est en position store ⧛ ou volets roulants ▤.

- Tourner le sélecteur de modes de fonctionnement (2) dans la position ⤒ **t**, jusqu'à ce que la suspension atteigne la position de fin de course supérieure.
- Tourner le sélecteur de modes de fonctionnement dans la position ⤓**t**.

  La suspension se déplace vers le bas.
- Lorsque la position de fin de course inférieure est atteinte, tourner le sélecteur de modes de fonctionnement dans la position ⤒ **t**.
- Si les lamelles sont complètement commutées, tourner le sélecteur de modes de fonctionnement dans la position ⧛.

  Les durées de déplacement sont enregistrées et la suspension se déplace dans la position de fin de course supérieure.

Enregistrement de la durée de déplacement des marquises

Le sélecteur de modes de fonctionnement (figure 4) est en position store ⧛ ou volets roulants ▤.

- Tourner le sélecteur de modes de fonctionnement (2) dans la position ⤒ **t**, jusqu'à ce que la suspension atteigne la position de fin de course supérieure.
- Tourner le sélecteur de modes de fonctionnement dans la position ⤓**t**.
- Pour les marquises sans fonction de tension de tissu : lorsque la position de fin de course déployée est atteinte, mettre le sélecteur de modes de fonctionnement dans la position ⤒**t**. Dès que le tissu est parfaitement tendu, tourner le sélecteur de modes de fonctionnement dans la position ▤.
- Pour les marquises avec fonction de tension de tissu propre : lorsque la position de fin de course déployée est atteinte, tourner le sélecteur de modes de fonctionnement dans la position ▤.

  Les durées de déplacement sont enregistrées et la suspension se déplace dans la position de fin de course supérieure.

Connecter l'actionneur aux émetteurs radio

La charge est désactivée.

- Appuyer sur la touche **Prog** pendant plus de 4 secondes.

  La suspension se déplace.

  Après 4 secondes, la LED d'état clignote et la suspension s'arrête. L'actionneur se trouve en mode de programmation pendant env. 1 minute.
- Mettre l'émetteur radio en mode de programmation (voir Instructions de l'émetteur radio).
- Déclencher un télégramme sur l'émetteur radio.

  Le LED d'état s'allume pendant 5 secondes.

  L'actionneur est connecté à l'émetteur radio. L'actionneur et l'émetteur radio quittent automatiquement le mode de programmation.

i Si la LED d'état de l'actionneur clignote pendant env. 5 secondes 3 fois de suite avec un intervalle de 1 seconde, la procédure de programmation a échoué. Tous les emplacements de mémoire dans l'actionneur ou l'émetteur mural sont occupés.

i Les touches de scènes doivent être connectées séparément.

Couper la liaison avec un émetteur radio.

- Effectuer les mêmes étapes que lors de la connexion (voir Connexion d'un actionneur avec un émetteur radio).

  La LED d'état de l'actionneur clignote rapidement pendant 5 secondes.

  L'actionneur est coupé de l'émetteur radio. L'actionneur et l'émetteur radio quittent automatiquement le mode de programmation.

i En cas de présence de plusieurs connexions ou touches de scènes, elles doivent être coupées une par une.

Réinitialiser l'appareil sur les réglages d'usine

Toutes les connexions aux émetteurs sont coupées et les paramètres réinitialisés sur les réglages d'usine. Si le sélecteur de modes de fonctionnement est placé sur **PC**, le mode de service volets roulants est réglé.

i Les connexions sont conservées dans les émetteurs radio et doivent être supprimées individuellement.

La charge est désactivée.

- Appuyer sur la touche **Prog** pendant au moins 20 secondes.

  La suspension se déplace.

  Après 4 secondes, la LED d'état clignote et la suspension s'arrête. Après 20 secondes, la LED d'état clignote plus rapidement.
- Relâcher la touche **Prog**, puis réappuyer brièvement sur cette touche dans les 10 secondes qui suivent.

  La LED d'état clignote plus lentement pendant env. 5 secondes.

  L'appareil est réinitialisé sur les réglages d'usine.

6 Annexes

6.1 Caractéristiques techniques

Tension nominale	AC 230 V ~
Fréquence réseau	50 / 60 Hz
Température ambiante	-5 ... +45 °C
Durée minimale de commande dans le mode de service	
Store	0,1 s
Volets roulants	0,3 s
Courant de commutation min. AC	100 mA
Type de contact	µ
Puissance stand-by	max. 0,2 W
Durée de déplacement	1 ... 600 s

Réglage d'usine de la durée de déplacement	120 s
Temps de réglage des lamelles	0 ... 10 s
Puissance de raccordement	
Moteurs	1000 W
Raccordement des bornes de charge	
unifilaire	1,5 ... 4 mm²
à fils minces sans embout	0,75 ... 4 mm²
à fils minces avec embout	0,5 ... 2,5 mm²
Largeur d'intégration	36 mm / 2 modules
Câble de bus	
Tension nominale	DC 12 V TBTS
Courant absorbé	max. 20 mA
Raccordement du bus	Borne de raccordement
Longueur de câble	max. 3 m

6.2 Liste de paramètres

Les paramètres d'appareils peuvent être modifiés avec le serveur eNet :

Device and channels

Parameters	**Setting options, Basic setting**	**Explanations**
Function	Venetian blind, unused, basic position: Venetian blind	Venetian blind The channel is integrated for the "Venetian blind" central function in the **eNet SMART HOME app**. Unused The channel is not displayed in the **eNet SMART HOME app** and is disabled for use in the commissioning interface.
Operating mode	Roller shutter Venetian blind Awning Basic setting: Roller shutter	Roller shutter A rolling shutter or an awning is controlled for which the Fabric stretching function is required. Venetian blind A Venetian blind is controlled. Awning An awning is controlled for which the Fabric stretching function is required.

Advanced device settings

Parameters	**Setting options, Basic setting**	**Explanations**
Manual commissioning	On, Off Basic setting: On	Disables manual commissioning for all device channels. In the "Off" setting, the device cannot be reset to the factory setting.

Channel settings

Parameters	Setting options, Basic setting	Explanations
Operating hours up	0...65535 Basic setting: Current value	The time is counted during which the load is physically switched on (relay contact closed). This parameter can be reset to "0", for example after exchanging the load. The Reset button is used to reset the meter to "0". The device must be programmed to apply the change.
Operating hours down	0...65535 Basic setting: Current value	The time is counted during which the load is physically switched on (relay contact closed). This parameter can be reset to "0", for example after exchanging the load. The Reset button is used to reset the meter to "0". The device must be programmed to apply the change.

Extended channel settings

Parameters	Setting options, Basic setting	Explanations
Operating mode	Roller shutter Venetian blind Awning Basic setting: Roller shutter	See Device and channels.
Manual commissioning	On, Off Basic setting: On	Blocks manual commissioning for the device channel. In the "Off" setting, the device cannot be reset to the factory setting.
Local Operation	On, Off Basic setting: On	Blocks the output for operation using the button.
Running time	1 ... 600 sec Basic setting: 120 s	Absolute time which the blind/shutter requires from the top to the bottom end position. The entry is essential if scene or position movements are to occur.
Slat change-over time Fabric-stretching time	0 ms ... 10 sec 300 ms … 10 s Basic setting: 0 ms / 300 ms	Absolute time for changing-over Venetian blind slats. The fabric stretching time can also be set here for the Awning operating mode.
Minimum change-over-time	300 ms ... 10 sec Basic setting: 1 s	Minimum interruption time when changing directions. Increasing the minimum change-over time will cause less wear on the motors.

Invert movement direction	On, Off Basic setting: Off	Inverts the activation of the relay outputs. During inverted operation, the relay outputs "Up" and "Down" should be activated in reverse. This is required, for example, for controlling skylights.
Behaviour on voltage return	No change Configured value Basic setting: No change	Defines the behaviour of the output after voltage return. RMD design: Bus voltage return
Configured venetian blind position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	If the value "Configured position" is entered for the parameter "Behaviour after voltage return", then the blind/shutter position set here is approached.
Configured slat position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	If the value "Configured position" is entered for the parameter "Behaviour after voltage return", then the slat position set here is approached.
Behaviour after the end of the disabling function	no change Last value Down up Basic setting: No change	Behaviour of the output when a block is removed.
Manual saving of the scene values	On, Off Basic setting: On	Disables the saving of the current Venetian blind position as scene value in an actuator for a command via a transmitter.
Priority, lock-out protection	0...4 Basic setting: 1	Specifies the priority for recalling and removing a scene of type Lock-out protection for the channel.
Activate lock-out protection blind position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the behaviour of the output on activating the lock-out protection.
Activate lock-out protection slat position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the slat position of the output on activating the lock-out protection. Only visible when the Venetian blind operating mode is set.
Deactivate lock-out protection blind position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the behaviour of the output on deactivating the lock-out protection. Only visible when the priority for the lock-out protection is 0.
Deacitvate lock-out protection slat position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the behaviour of the output on deactivating the lock-out protection. Only visible when the priority for lock-out protection is 0 and the Venetian blind operating mode is set.

Priority, restraint	0...4 Basic setting: 2	Specifies the priority for recalling and removing a scene of type Restraint for the channel.
Activate force operation blind position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the behaviour of the output on activating the forced operation.
Recall forced operation slat position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the slat position of the output on activating forced operation. Only visible when the Venetian blind operating mode is set.
Deactivate force operation blind position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the behaviour of the output on deactivating the forced operation. Only visible when the priority for the forced operation is 0.
Deacitvate forced operation slat position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the slat position of the output on deactivating forced operation. Only visible when the priority for the forced operation is 0 and the Venetian blind operating mode is set.
Priority, wind alarm	0...4 Basic setting: 3	Specifies the priority for recalling and removing a scene of type Wind alarm for the channel.
Activate wind alarm blind position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the behaviour of the output on activating the wind alarm.
Recall wind alarm slat position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the slat position of the output on activating the wind alarm. Only visible when the Venetian blind operating mode is set.
Deactivate wind alarm blind position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the behaviour of the output on deactivating the wind alarm. Only visible when the priority for the wind alarm is 0.
Deacitvate wind alarm slat position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the slat position of the output on deactivating the wind alarm. Only visible when the priority for the wind alarm is 0 and the Venetian blind operating mode is set.
Priority, sun protection	0...4 Basic setting: 0	Specifies the priority for recalling and removing a scene of type Sun protection for the channel.
Activate sun protection blind position	0 ... 100 % Basic setting: 100 %	Defines the behaviour of the output on activating the sun protection.

Recall sun protection slat position	0 ... 100 % Basic setting: 100 %	Defines the slat position of the output on activating the sun protection. Only visible when the Venetian blind operating mode is set.
Deactivate sun protection blind position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the behaviour of the output on deactivating the sun protection. Only visible when the priority for the sun protection is 0.
Deacitvate sun protection slat position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the slat position of the output on deactivating the sun protection. Only visible when the priority for the sun protection is 0 and the Venetian blind operating mode is set.
Priority, twilight	0...4 Basic setting: 0	Specifies the priority for recalling and removing a scene of type Twilight for the channel.
Activate twilight blind position	0 ... 100 % Basic setting: 100 %	Defines the behaviour of the output on activating the twilight function.
Activate twilight slat position	0 ... 100 % Basic setting: 100 %	Defines the slat position of the output on activating the twilight function. Only visible when the Venetian blind operating mode is set.
Deactivate twilight blind position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the behaviour of the output on deactivating the twilight function. Only visible when the priority for the twilight function is 0.
Deacitvate twilight slat position	0 ... 100 % Basic setting: 0 %	Defines the slat position of the output on deactivating the twilight function. Only visible when the priority for the twilight function is 0 and the Venetian blind operating mode is set.

Information window

During channel selection in the Information window, the following settings can be made or values displayed.

Display value	**Explanations**
Position value, venetian blind	The position value of the Venetian blind can be changed.
Position value, slat	The position value of the slat can be changed.
Restraint	Display of forced position status.
Lock-out protection	Display of the lock-out protection status
Operating hours UP	Display of the operating hours in the UP direction since the last restart in the Settings window.

Operating hours DOWN	Display of the operating hours in the DOWN direction since the last restart in the Settings window.

6.3 Accessoires

Unité d'alimentation 12 V, modulaire
eNet module récepteur, modulaire
eNet server, modulaire

6.4 Garantie

La garantie est octroyée dans le cadre des dispositions légales concernant le commerce spécialisé.

ALBRECHT JUNG GMBH & CO. KG
Volmestraße 1
58579 Schalksmühle
GERMANY

Telefon: +49 2355 806-0
Telefax: +49 2355 806-204
kundencenter@jung.de
www.jung.de

ZidaTech SA
Fabrikstrasse 9
CH-4614 Hägendorf

Tél :+41 62 209 60 35

e-center@zidatech.ch
www.zidatech.ch/fr